

SoS時代のシステムの安全性・信頼性とイノベーションの両立に向けた デジタルインフラ整備及びガバナンスのあり方に係る研究開発

学校法人立命館

事業概要

- 自律移動ロボットの運用データ及びガバナンスに係るデータの収集・管理・共有のための基盤を開発し、キャンパス内でのユースケースを題材に、有効性を検証する。また、マルチステークホルダーによるアジャイル・ガバナンスの方法を研究し、ガイドラインの整備や社会受容性プロセスの共創の仕組みを構築する。
- 更なる複雑化が予想されるSystem of Systems (SoS) におけるシミュレーションの省力化（自動化）に向けて、複数のロボットや異なる管制システムのシミュレータを連成させた横断型のシステム連成シミュレーション技術を試作し、実証する。

事業イメージ

