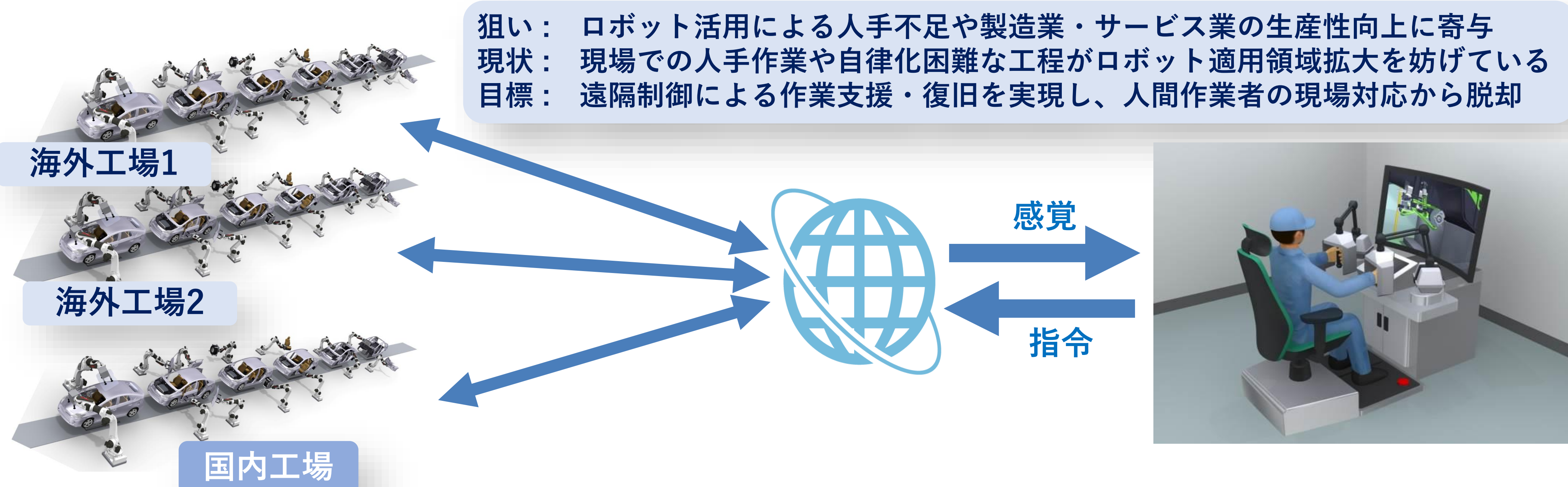


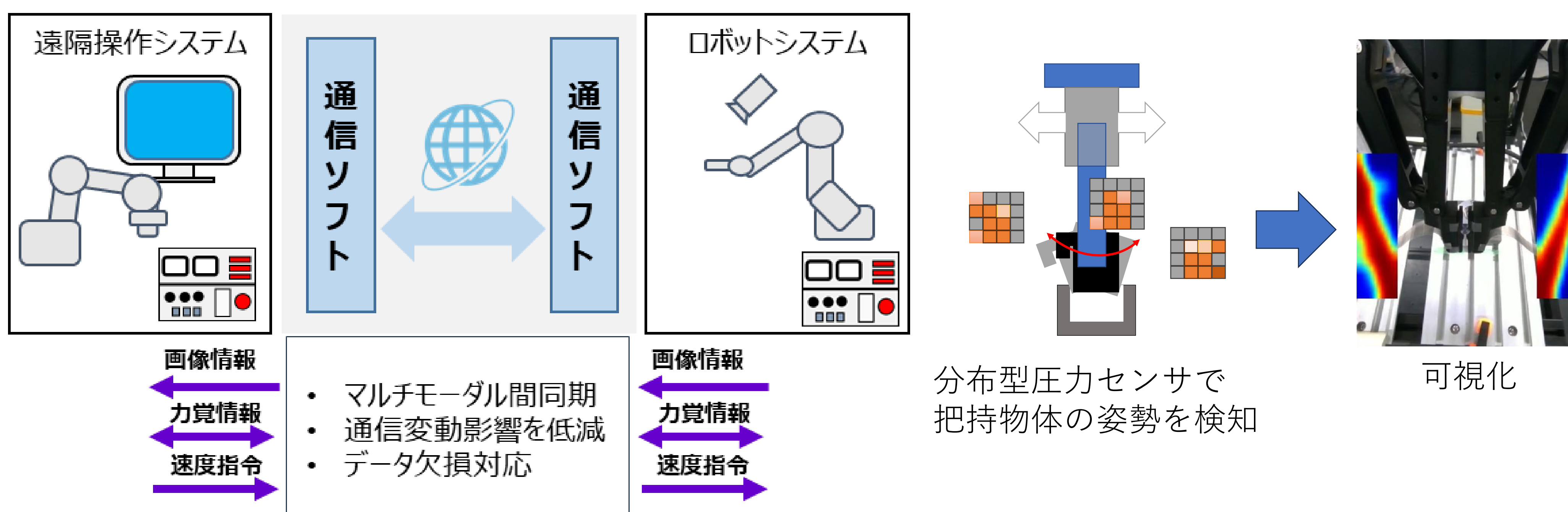
ロボット遠隔制御技術

遠隔制御の実用化に向けた共通技術基盤

目指す将来像



ここが凄い!!



公衆インターネット回線経由でも安定して遠隔制御を行うための技術を開発

- リアルタイム性、パケット復元、複数モダリティセンサデータの同期、回線状況に応じた伝送量制御により、対障害性・安定性を確保
- 日米間での遠隔制御実験で実証(遅延の目安: 150ms)

ヒューマンファクタの影響の実験的評価

- 大規模な被験者実験により、模擬溶接補正タスクにおける遅延への適応能力の評価
- 低帯域への対応: 画像解像度とコマ数のトレードオフの評価

遠隔制御を使いやすくするための制御・インターフェース技術

- 特異姿勢による姿勢急変回避制御
- 力触覚・動画等を融合したマルチモーダルインターフェースを開発